Familienname: Vorname: Kenn- u. Matr.Nr.:

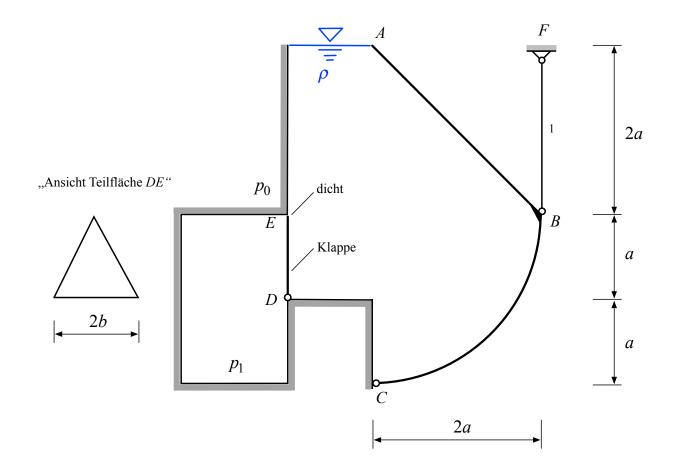
# 1. Beispiel (10 Punkte)

## Gegeben:

- Flüssigkeitsbehälter lt. Skizze: Längenmaß a, Breite b
- Zylindrische Wand BC, ebene Wand AB
- Dreiecksförmige Klappe *DE*
- Pendelstütze 1
- Homogene, inkompressible, schwere Flüssigkeit der Dichte  $\rho$
- Gasdruck  $p_1 > p_0$ , Gas<u>über</u>druck  $p^* = p_1 p_0$
- Referenzdruck  $p_0$

## Gesucht:

- 1. Verlauf des Flüssigkeits<u>über</u>drucks auf die Behälterwände *AB*, *BC* und *DE* sowie zusätzlich des Gasüberdrucks *p*\* auf die Klappe *DE* (Skizze mit Angabe von Werten)
- 2. Teilresultierende zufolge des Flüssigkeits- und Gas<u>über</u>drucks auf die Wände *AB*, *BC* und die Klappe *DE* (Skizze)
- 3. Lage der Wirkungslinien der Teilresultierenden (Skizze)
- 4. Der Gas<u>über</u>druck  $p^*$ , damit die Klappe im Gleichgewicht bleibt
- 5. Stabkraft  $S_1$  in der Pendelstütze mit dem Prinzip der virtuellen Arbeit (Skizze der Kinematik)



17.01.2020

Familienname: Vorname: Matr.Nr.:

### 2. Beispiel (10 Punkte)

# Gegeben:

Ebenes schwingungsfähiges System in entspannter Federlage lt. Skizze:

- Punktmasse I: Masse *m*<sub>1</sub>
- Starre, homogene, masselose Kreisscheibe II
- Starre, homogene Kreischeibe III: Radius a, Masse  $m_2$
- Starrer, homogener Stab IV: Länge 3*a*, Masse *m*<sub>3</sub>
- Linear elastische Feder: Federsteifigkeit k, entspannte Federlänge  $l_0$
- Geschwindigkeitsproportionaler Dämpfer: Dämpfungskonstante r
- Ideal biegsames, masseloses, undehnbares, straff gespanntes Seil zwischen dem Auflager *B* und der Punktmasse I, das auf den Kreisscheiben II und III nicht gleitet
- Moment M(t) (um den Mittelpunkt der Kreisscheibe III)

#### Gesucht:

- 1. Anzahl der Freiheitsgrade
- 2. Bewegungsgleichung des Systems in der Lagekoordinate z(t) mittels Schwerpunkt- und Drallsatz
- 3. Statische Ruhelage  $z_{stat}$  und Bewegungsgleichung für Schwingungen um die statische Ruhelage bei Vernachlässigung der Reibung ( $\mu = 0$ )
- 4. Dynamische Seilkraft  $S_2$  für  $M(t) = M_0 \sin(\nu t)$  im eingeschwungenen Zustand unter Annahme eines reibungsfreien und ungedämpften Systems ( $\mu = 0, r = 0$ )

